

Soluções de problemas eletrostáticos.

Dada uma configuração conhecida de cargas, o problema eletrostático é resolvido de forma direta através de

$$V(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV';$$

de onde pode-se extrair o campo elétrico através da operação

$$\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla} V(\vec{r}).$$

"Obviamente" que a solução analítica para $V(x,y,z)$ ou $\vec{E}(x,y,z)$ depende de se sermos capazes de desenvolvermos analiticamente a integral $\int_V \frac{\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV'$; o que pode ou não ser possível, dependendo de $\rho(\vec{r}')$.

Contudo, existem situações onde $\rho(\vec{r}')$ não é conhecida mas, em vez disso, são conhecidas algumas outras informações que indicam a forma como o potencial e campo elétricos estão distribuídos no espaço. Informações acerca da geometria e propriedades dos "armazémodores" de cargas elétricas.

De uma forma geral, se um problema eletrostático possui solução, sua solução deve concordar com as equações de Maxwell:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho/\epsilon_0$$

"Esta é a equação de Maxwell que trata dos problemas eletrostáticos; as demais estão associadas a processos dinâmicos"

Equação de Poisson

Trata-se de

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho/\epsilon_0 ; \text{ adiconando a informação } \vec{E} = -\vec{\nabla} V(\vec{r})$$

$$\rightarrow \vec{\nabla} \cdot (-\vec{\nabla} V) = \rho/\epsilon_0$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} V = -\rho/\epsilon_0$$

$$\nabla^2 V(\vec{r}) = -\rho/\epsilon_0$$

Onde o operador ∇^2 é definido por $\nabla^2 = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}$ (produto escalar entre dois operadores gradiente).

\rightarrow Equação de Poisson é

$$\nabla^2 V(\vec{r}) = -\rho/\epsilon_0 .$$

O que isso significa fisicamente?

Resposta: O mesmo que $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho/\epsilon_0$, ou seja, relaciona o campo com aquilo que o produz. Adicionando a informação de que campo é uma medida da variação do potencial. Em outras palavras, campo é o mesmo que força (força por unidade de carga); para onde a força interna do sistema aponta, então é naquele sentido que o potencial decresce, afinal, se a carga de prova (positiva para efeito de análise) for deixada "soltá", irá espontaneamente para o potencial mais baixo \rightarrow ou, da mesma forma, irá no sentido para onde está sendo empurrada pelo campo (pela força).

Antes de detalharmos um pouco mais a equação de Poisson (Explicitarmos o operador $\vec{\nabla}$ em sistemas coordenados específicos a fim de interpretarmos o significado de cada termo fisicamente), vamos apresentar a equação do Laplace, que nada mais é que a própria equação de Poisson aplicada a uma região sem carga elétrica líquida ($\rho(\vec{r}) = 0$).

Equação do Laplace:

$$\nabla^2 V(\vec{r}) = 0 .$$



Vamos agora tentar interpretar, sob um ponto de vista físico/matemático, as equações de Laplace e de Poisson.

Pela maior simplicidade (igual a zero), vamos começar pela equação de Laplace

$$\nabla^2 (V(\vec{r})) = 0 .$$

Também por simplicidade (apenas termos lineares, ou seja, sem variáveis angulares) vamos expressar o operador ∇^2 em coordenadas retangulares.

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \left(\hat{x} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{y} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{z} \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \left(\hat{x} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{y} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{z} \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

$$\Rightarrow \nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} .$$

Este operador atua sobre uma função escalar (neste caso o potencial eletrostático) $V(x,y,z)$, que deve ser zero (se $\rho=0$).

$$\Rightarrow \nabla^2 V = \frac{\partial^2 V(x,y,z)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V(x,y,z)}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V(x,y,z)}{\partial z^2} .$$

Em princípio, vamos olhar para esta expressão sob o ponto de vista matemático (Em seguida vamos analisar, mais uma vez, a relação entre a física e a matemática).

Pergunta: O que cada termo representa?

Para respondermos esta questão vamos realizar uma análise sobre uma situação física simples e cujo significado é compreendido por todos (estudantes de física em nível inicial de graduação).

Exemplo: $F = ma$ "Consideremos um movimento unidimensional em x ".

$F_x = m \frac{d^2x}{dt^2}$. "trata-se de uma derivada segunda de x com relação a t ".

Para o caso do $F_x = 0 \rightarrow \frac{d^2x}{dt^2} = 0$

Para o nosso exemplo, esta relação representa um x variando linearmente como função de t . Como sabemos, trata-se do movimento retílineo uniforme dado por:

$$x(t) = x_0 + vt$$


A solução é completa se soubermos a posição inicial x_0 e a taxa de variação de x com relação à t (v).

De fato, o exemplo "óbvio" acima se aplica a qualquer função:

$$\rightarrow \text{se } \frac{d^2f(x)}{dx^2} = 0 \rightarrow f(x) = f(x)|_{x=0} + f'(x)|_{x=0} \cdot x$$

→ variação em x
 provocando variação no valor de $f(x)$.
 → taxa de variação de $f(x)$ com relação a x .
 → Valor da função no ponto de referência (no caso $x=0$).

Podemos analisar o problema sob o ponto de vista da derivada segundas:

O que a derivada segundas representa?

→ Representa a curvatura (concavidade) do gráfico $f(x)$. Em outras palavras, se $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 0$, então o gráfico de f com relação à x (mantendo constantes as demais dependências de f) possui curvatura zero, ou seja, é linear.

Voltarmos ao problema original, a equação de Laplace.

→ Considerando que $f = V(x,y,z)$ possa variar nas três direções:

$$\nabla^2 V(x,y,z) = \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0.$$

Claramente, estamos igualando à zero a soma de:
 * três derivadas segundas
 * três curvaturas
 * três "acelerações"

Vamos, novamente, por etapas. Vamos supor que $\frac{\partial^2 V}{\partial y^2}$ e $\frac{\partial^2 V}{\partial z^2}$ são nulos. Então, obviamente, $\frac{\partial^2 V}{\partial x^2}$ também será.

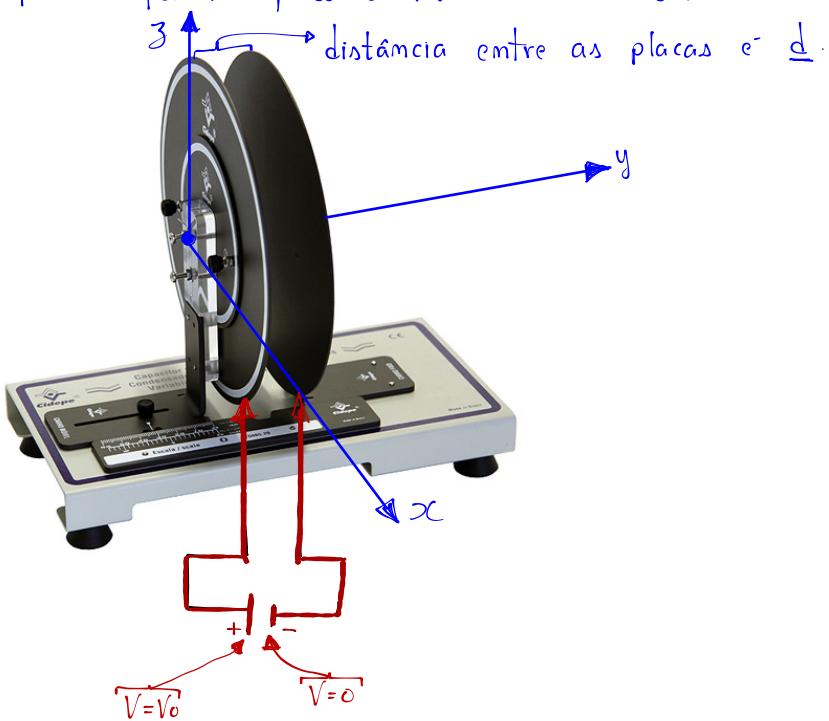
Neste caso, se queremos encontrar $V(x,y,z)$, precisamos resolver o sistema:

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = 0 \\ \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = 0 \\ \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0 \end{cases}$$

Se as informações que temos são apenas essas, então só o que podemos

afirmar é que $V(x, y, z)$ varia linearmente nas três direções.

Vamos a um exemplo prático, didático e ilustrativo. Vamos calcular, a partir da equação de Laplace, o potencial entre as placas de um capacitor de placas paralelas, como ilustrado abaixo.



Vamos obter $V(x, y, z)$ na região entre as placas.

Das equações de Maxwell temos que:

$$\nabla^2(V) = -\rho/\epsilon_0$$

Na região entre as placas $\rho=0$, logo,

$$\nabla^2(V) = 0 \quad \text{"Equação de Laplace"}$$

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) V(x, y, z) = 0$$

$$\frac{\partial^2 V(x, y, z)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V(x, y, z)}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V(x, y, z)}{\partial z^2} = 0$$

Vamos utilizar algumas informações dadas na ilustração acima.

Informações: 1) $V(x, 0, z) = V_0$

2) $V(x, d, z) = 0$

3) Notadamente, dado um valor y qualquer entre as placas; como o campo é $\vec{E} = E_0 \hat{j}$, ou seja, é uniforme no sentido positivo de y :

\Rightarrow O potencial é constante em x e z .

Este fato é intuitivo, dada a geometria do problema.
Podemos também verificar como segue:

$$\vec{E} = E_0 \hat{j}$$

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}(V(x, y, z))$$

$$\vec{E} = -\frac{\partial V}{\partial x} \hat{i} - \frac{\partial V}{\partial y} \hat{j} - \frac{\partial V}{\partial z} \hat{k}$$

$$\text{Como } \vec{E} = E_0 \hat{j} \xrightarrow{\text{então}} \frac{\partial V}{\partial x} = \frac{\partial V}{\partial z} = 0,$$

Significa que $V(x, y, z)$ não varia nas direções x e z .

Obs: Não significa que são nulos, mas que são constantes
 \Rightarrow Em cada valor fixo de y $V(x, y, z)$ é uma constante diferente.

Voltando:

$$\text{Se } \vec{E} = E_0 \hat{j}, \text{ então } \frac{\partial V}{\partial x} = \frac{\partial V}{\partial z} = 0 \quad \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = \text{zero.}$$

$$\Rightarrow \text{Derivando novamente: } \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0$$

$$\Rightarrow \text{Como } \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = 0 \quad \text{"Lembre que } -\frac{\partial V}{\partial y} \hat{j} = E_0 \hat{j}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial V}{\partial y} \neq 0$$

$$\text{Como } \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} = 0, \text{ então } V(y) = V(y) \Big|_{y=0} + \frac{\partial V}{\partial y} \Big|_{y=0} \cdot y \quad \text{"Com } x \text{ e } z \text{ fixos"}$$

$$\text{Mas } V(y) \Big|_{y=0} = V_0 \quad V(d) = 0$$

$$\Rightarrow 0 = V_0 + \frac{\partial V}{\partial y} \Big|_{y=0} \cdot d$$

$$\Rightarrow \frac{\partial V}{\partial y} \Big|_{y=0} = -\frac{V_0}{d}$$

$$\boxed{\Rightarrow V(y) = V_0 - \frac{V_0}{d} y}$$

Qual é o campo elétrico?

$$\Rightarrow \vec{E} = -\vec{\nabla}(V)$$

$$\vec{E} = -\left(i \frac{\partial}{\partial x} + j \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial z} \right) \left(V_0 - \frac{V_0}{d} y \right)$$

$$\vec{E} = -\frac{\partial}{\partial y} \left(V_0 - \frac{V_0}{d} y \right) \hat{j}$$

$$\boxed{\vec{E} = \frac{V_0}{d} \hat{j}}$$

Neste ponto, vamos falar sobre a equação de Poisson, em seguida voltaremos ao problema acima (capacitor) a fim de verificarmos a possibilidade de obtermos

novas informações a partir da equação de Poisson.

A equação de Poisson é "simplesmente"

$$\nabla^2(V) = \text{cte} .$$

No caso do eletromagnetismo, trata-se de

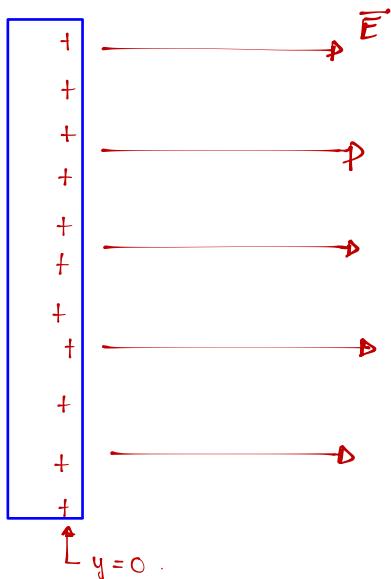
$$\nabla^2(V) = -\rho/\epsilon_0$$

"Obviamente", trata-se da operação de Laplace aplicada em regiões onde estão presentes as origens do potencial.

No caso do problema acima, quando aplicado nas placas do capacitor.

$$\frac{\partial^2 V}{\partial y^2}(x, 0, z) = -\rho/\epsilon_0$$

Algo do tipo:

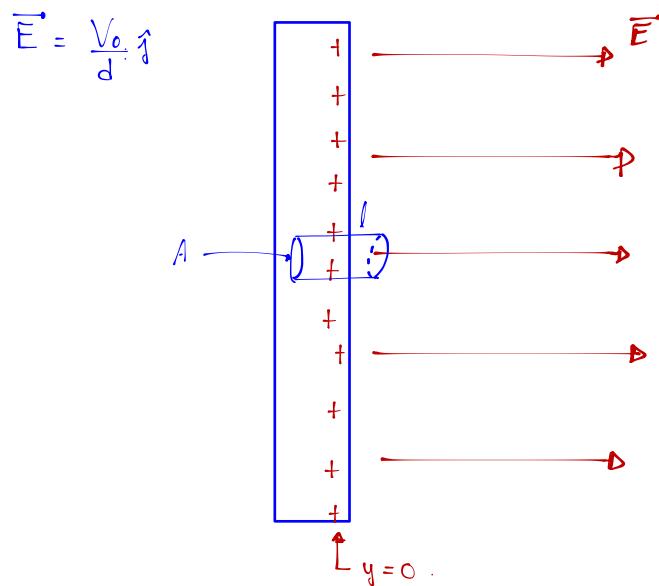


A forma mais intuitiva de resolvemos este problema, dentro do contexto do eletromagnetismo aplicado ao caso específico acima, é Lembrarmos que

$$-\nabla^2(V) = \vec{\nabla} \cdot (-\vec{\nabla} V) = \rho/\epsilon_0$$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho/\epsilon_0 ; \text{ o fluxo através de um elemento de volume envol}$$

Comemos $\vec{E}(y=0)$, na verdade vimos que \vec{E} é constante:



$$E \cdot A = \frac{\rho A l}{\epsilon_0}$$

$$\rho A l = \sigma A$$

$$EA = \frac{\sigma A}{\epsilon_0}$$

$$\sigma = E \cdot \epsilon_0$$

$$\boxed{\sigma = \frac{V_0}{d} \epsilon_0}$$

O que mostra a possibilidade de obtermos a distribuição de carga se conhecemos algumas informações geométricas e condições de contorno.



Resumindo: Basicamente, dadas as condições de contorno, geralmente os valores de V_i e de $\frac{\partial V}{\partial x_i}$, em regiões geometricamente estruturais (mas superfícies das condutores), "podemos" obter $V(\vec{r})$, $\vec{E}(\vec{r})$ e $\rho(\vec{r})$.

Equação de Laplace em coordenadas esféricas:

Vimos, quando do desenvolvimento das equações de Maxwell, que o divergente de uma função vectorial \vec{F} é

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{F}) = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (F_r r^2) + \frac{1}{r \sin(\theta)} \frac{\partial}{\partial \theta} (F_\theta \sin(\theta)) + \frac{1}{r \sin(\theta)} \frac{\partial}{\partial \phi} (F_\phi)$$

Queremos $\nabla^2(V)$.

Mas $-\nabla^2(V) = \vec{\nabla} \cdot (-\vec{\nabla} V)$, ou seja, para nosso caso particular basta fazermos $\vec{F} = -\vec{\nabla} V$

$$-\vec{\nabla} V(r, \theta, \phi) = -\frac{\partial V}{\partial r} \hat{r} - \frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} \hat{\theta} - \frac{1}{r \sin(\theta)} \frac{\partial V}{\partial \phi} \hat{\phi}$$

\Rightarrow Na equação acima basta fazermos $F_r = -\frac{\partial V}{\partial r}$; $F_\theta = -\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta}$

$$\text{e } F_\phi = -\frac{1}{r \sin(\theta)} \frac{\partial V}{\partial \phi}$$

$$\vec{\nabla} \cdot (-\vec{\nabla} V) = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left[-\frac{\partial V}{\partial r} \cdot r^2 \right] + \frac{1}{r \sin(\theta)} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[-\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} \cdot \sin(\theta) \right] + \frac{1}{r \sin(\theta)} \frac{\partial}{\partial \phi} \left[-\frac{1}{r \sin(\theta)} \frac{\partial V}{\partial \phi} \right]$$

$$\Rightarrow -\nabla^2 V = - \left\{ \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left[r^2 \frac{\partial V}{\partial r} \right] + \frac{1}{r^2 \sin(\theta)} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\sin(\theta) \frac{\partial V}{\partial \theta} \right] + \frac{1}{r^2 \sin^2(\theta)} \frac{\partial^2 V}{\partial \phi^2} \right\}$$

Obs: A presença do sinal negativo deve-se ao fato de termos desenvolvido o Laplaciano a partir do divergente de \vec{E} . De um ponto de vista geral podemos fazer

$$\nabla^2 V = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left[r^2 \frac{\partial V}{\partial r} \right] + \frac{1}{r^2 \sin(\theta)} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\sin(\theta) \frac{\partial V}{\partial \theta} \right] + \frac{1}{r^2 \sin^2(\theta)} \frac{\partial^2 V}{\partial \phi^2}$$

Então, para a equação de Laplace ($\nabla^2 V = 0$), temos que resolvemos

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left[r^2 \frac{\partial V}{\partial r} \right] + \frac{1}{r^2 \sin(\theta)} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\sin(\theta) \frac{\partial V}{\partial \theta} \right] + \frac{1}{r^2 \sin^2(\theta)} \frac{\partial^2 V}{\partial \phi^2} = 0 .$$

Para a equação de Poisson temos

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left[r^2 \frac{\partial V}{\partial r} \right] + \frac{1}{r^2 \sin(\theta)} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\sin(\theta) \frac{\partial V}{\partial \theta} \right] + \frac{1}{r^2 \sin^2(\theta)} \frac{\partial^2 V}{\partial \phi^2} = -\rho/\epsilon_0 .$$

* Obs: Analisar a origem do sinal negativo.



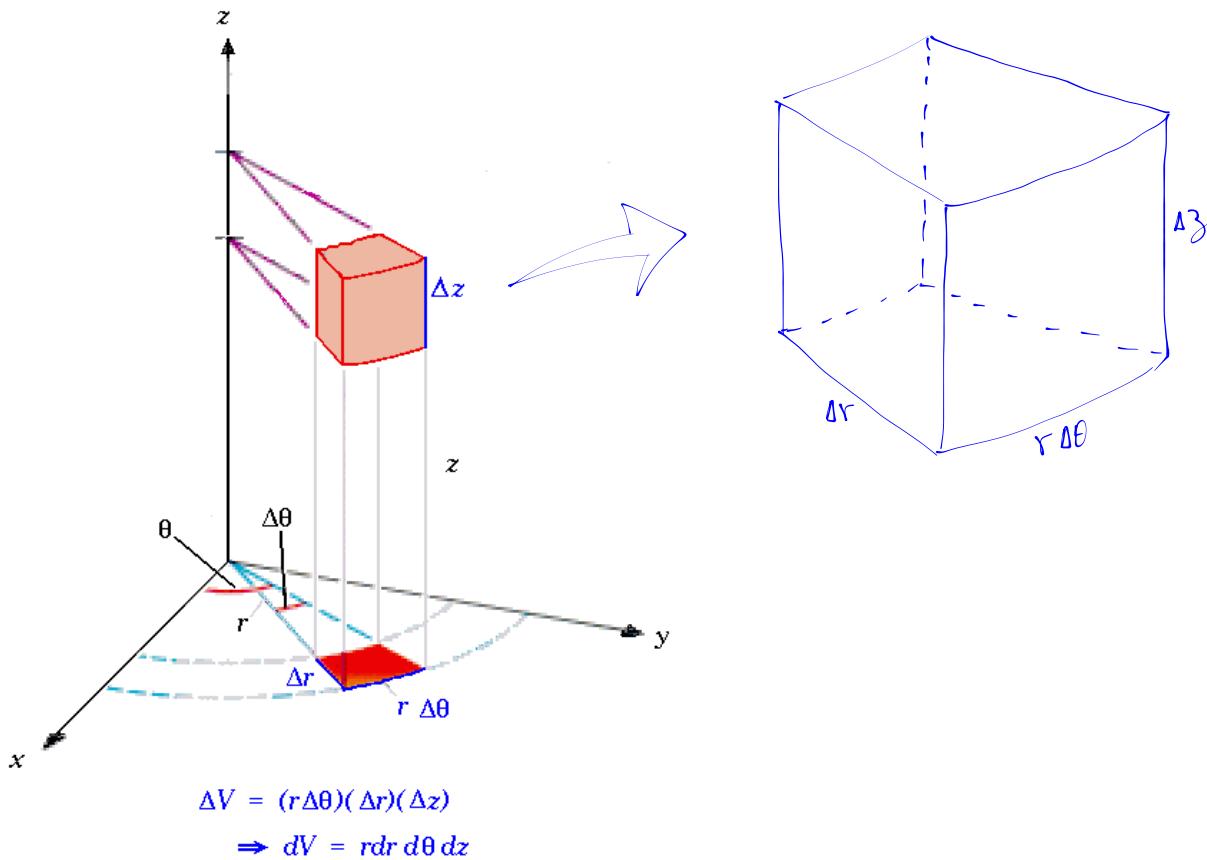
Coordenadas Cilíndricas.

Objetivando uma breve revisão do sentido físico das Equações de Laplace e de Poisson. Vamos desenvolver, como um exercício, estas equações desde seus aspectos mais fundamentais.

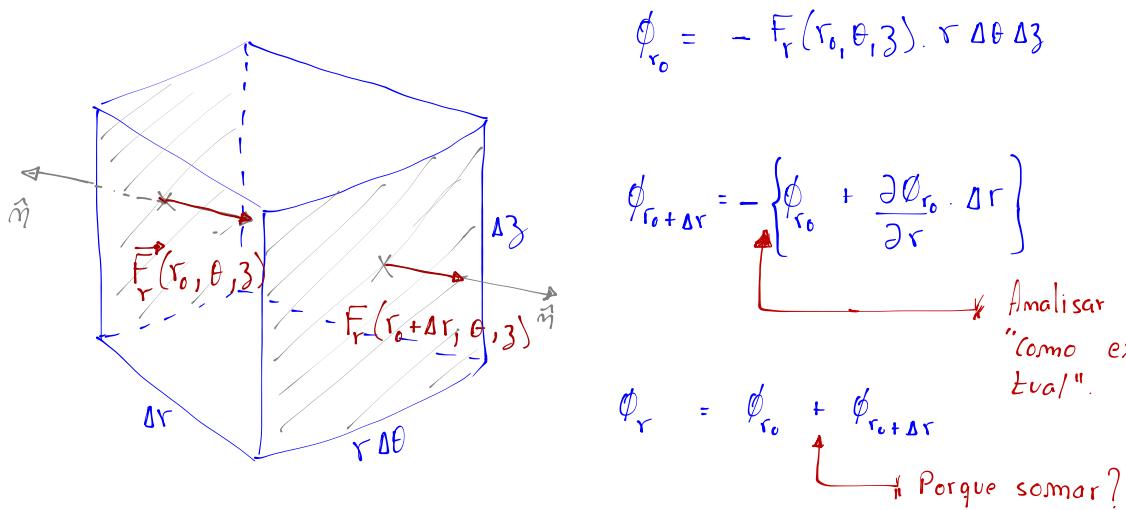
Como no caso das coordenadas esféricas, vamos considerar inicialmente o divergente do campo elétrico.

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho/\epsilon_0 .$$

Vamos obter $\nabla \cdot \vec{F}$ em coordenadas cilíndricas. Utilizando procedimento análogo ao adotado quando da obtenção de $\nabla \cdot \vec{F}$ em coordenadas esféricas, vamos obter os fluxos através das faces de um elemento de volume em coordenadas cilíndricas.



Cálculo do fluxo através das faces radiais.



$$\phi_{r_0} = -F_r(r_0, \theta, z) \cdot r \Delta\theta \Delta z$$

$$\phi_{r_0 + \Delta r} = -\left[\phi_{r_0} + \frac{\partial \phi_{r_0}}{\partial r} \cdot \Delta r \right]$$

* Analisar o simbolismo
"Como exercício comecei a eval".

$$\phi_r = \phi_{r_0} + \phi_{r_0 + \Delta r}$$

* Porque somar?

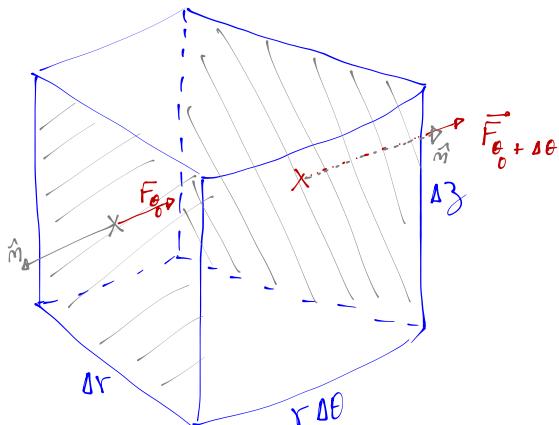
$$\phi_r = \frac{\partial \phi_0}{\partial r} \cdot \Delta r = \frac{\partial}{\partial r} (F_r r \Delta\theta \Delta z) \cdot \Delta r$$

O fluxo total pelas faces radiais é $\phi_r = \phi_{r_0} + \phi_{r_0 + \Delta r}$

$$\phi_r = \Delta r \Delta \theta \Delta z \frac{\partial}{\partial r} (r F_r)$$



Fluxo em θ .



De forma similar:

$$\phi_\theta = \phi_{\theta_0} + \phi_{\theta_0 + \Delta \theta}$$

$$\phi_{\theta_0 + \Delta \theta} = - \left\{ \phi_{\theta_0} + \frac{\partial}{\partial \theta} (\phi_{\theta_0}) \cdot \Delta \theta \right\}$$

$$\phi_\theta = \cancel{\phi_{\theta_0}} - \cancel{\phi_{\theta_0}} - \frac{\partial}{\partial \theta} (\phi_{\theta_0}) \cdot \Delta \theta$$

$$\Rightarrow \phi_\theta = - F_\theta \Delta r \Delta z$$

$$\Rightarrow \phi_\theta = \frac{\partial}{\partial \theta} (F_\theta \Delta r \Delta z) \cdot \Delta \theta = \Delta r \Delta \theta \Delta z \frac{\partial F_\theta}{\partial \theta}$$

Seguindo o mesmo raciocínio para φ

$$\phi_\varphi = \phi_{\varphi_0} + \phi_{\varphi_0 + \Delta \varphi}$$

$$\phi_{\varphi_0 + \Delta \varphi} = - \left\{ \phi_{\varphi_0} + \frac{\partial \phi_{\varphi_0}}{\partial \varphi} \cdot \Delta \varphi \right\} ; \text{ mas } \phi_{\varphi_0} = - F_\varphi \Delta r \cdot r \Delta \theta$$

$$\Rightarrow \phi_\varphi = \frac{\partial}{\partial \varphi} (F_\varphi r \Delta r \Delta \theta) \cdot \Delta \varphi$$

$$\Rightarrow \phi_\varphi = r \Delta r \Delta \theta \Delta \varphi \frac{\partial F_\varphi}{\partial \varphi}$$



Portanto, o fluxo total é

$$\phi = \phi_r + \phi_\theta + \phi_z$$

$$\phi = \Delta r \Delta \theta \Delta z \frac{\partial}{\partial r} (r F_r) + \Delta r \Delta \theta \Delta z \frac{\partial}{\partial \theta} (F_\theta) + r \Delta r \Delta \theta \Delta z \frac{\partial}{\partial z} (F_z)$$

Queremos $\vec{\nabla} \cdot \vec{F}$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{F} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{1}{V} \underbrace{\int_V \vec{F} \cdot \hat{n} dA}_{\text{este é o fluxo } \phi}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{1}{r \Delta r \Delta \theta \Delta z} \left(\Delta r \Delta \theta \Delta z \frac{\partial}{\partial r} (r F_r) + \Delta r \Delta \theta \Delta z \frac{\partial}{\partial \theta} (F_\theta) + r \Delta r \Delta \theta \Delta z \frac{\partial}{\partial z} (F_z) \right)$$

$$\boxed{\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r F_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} (F_\theta) + \frac{\partial}{\partial z} (F_z)}$$



Voltando à origem do problema:

Queremos $\nabla^2 V$ em coordenadas cilíndricas.

Se assumirmos que a função escalar V está associada a uma função vetorial \vec{E} , tal que

$$\vec{E} = -\vec{\nabla} V \quad \text{"Como é o caso do campo elétrico juntamente com o potencial elétrico".}$$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \vec{\nabla} \cdot (-\vec{\nabla} V) = -\nabla^2 V$$

Basta escrevermos $\vec{E} = -\vec{\nabla}V$ e aplicarmos o resultado em

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r E_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} (E_\theta) + \frac{\partial}{\partial z} (E_z)$$

$$V = V(r, \theta, \psi)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{V} = \frac{\partial V}{\partial r} \hat{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} \hat{\theta} + \frac{\partial V}{\partial z} \hat{z}$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} V) = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial V}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} \right) + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2}$$

$$\nabla^2 V = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial V}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 V}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2}$$

Obs: $\nabla^2 V = \vec{\nabla} \cdot (-\vec{E})$, para o caso de V = potencial elétrico.

$$\Rightarrow \nabla^2 V = -\rho/\epsilon_0 .$$

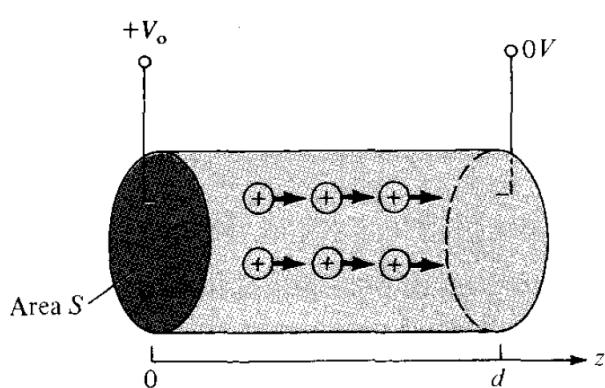


Daqui em diante "só" o que temos a fazer é desenvolvermos a habilidade de resolvemos as Equações diferenciais de Laplace e Poisson, nos diferentes geometrias (retangular, esférico, cilíndrico, ...).

Problemas:

Em muitos casos a solução de um problema do tipo $\nabla^2 V = -\rho/\epsilon_0$ (com $\rho=0$ ou $\rho \neq 0$), não é tão complexo como possa parecer. Vamos discutir um problema envolvendo $\rho \neq 0$.

Condutores de correntes em fontes de alta voltagem devem ser resfriados a fim de se diminuir as perdas de energia por efeito Joule. Uma forma de bombeamento é baseada na força transmitida ao fluido refrigerante por cargas em um campo elétrico. Uma bomba eletrodinâmica está ilustrada abaixo.



A região entre os eletrodos contém uma densidade de carga uniforme ρ_0 , gerada pelo eletrodo esquerdo e coletada pelo direito. Calcular a pressão da bomba se $\rho_0 = 25 \times 10^{-3} \text{ C/m}^3$ e $V_0 = 22 \text{ kV}$.

→ Queremos a pressão na superfície direita.

$$P = \frac{F}{A}$$

$\left\{ \begin{array}{l} \text{A força é dada pela força total que empurra} \\ \text{todas as cargas dentro do} \\ \text{volume } V = Sd \text{ sobre a superfície } \Sigma. \end{array} \right.$

$$\rightarrow \vec{F} = \int_V \rho \vec{E} dv, \text{ onde } \int_V \rho \vec{E} dv = dq \vec{E} = d\vec{F}$$

* Precisamos de \vec{E} .

$$\text{Desde que } \rho \neq 0 \rightarrow \nabla^2 V = -\rho/\epsilon_0$$

Se optarmos pelas coordenadas cilíndricas, de forma geral:

$$\Rightarrow \nabla^2 V = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r V \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 V}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\rho/\epsilon$$

Se posiciomarmos o eixo z , colinearmente com o eixo central da bomba cilíndrica:

$$\nabla^2 V = -\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\vec{\nabla} \cdot (E_z \hat{z}) = -\frac{\partial}{\partial z} E_z$$

$$\text{Como } E_z = -\frac{\partial V}{\partial z} \quad \Rightarrow \quad \nabla^2 V = \frac{\partial^2 V}{\partial z^2}$$

"Só possui o termo em z ".

$$\text{Então} \quad \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\rho/\epsilon$$

Como V só depende de z :

$$\frac{d^2 V}{dz^2} = -\frac{\rho}{\epsilon}$$

De imediato percebe-se (similar à cinemática com $a = \text{cte}$) que

$$V(z) = V(0) \Big|_{z=0} + V'(z) \Big|_{z=0} z - \frac{1}{2} \frac{\rho}{\epsilon} z^2 \quad \text{Obs: } V''(z) \Big|_{z=0} = -\frac{\rho}{\epsilon}$$

Aplicando as condições de contorno:

$$V(z) \Big|_{z=0} = V_0$$

$$V(z) \Big|_{z=d} = 0 \quad \Rightarrow \quad 0 = V_0 + V'(z) \cdot d - \frac{1}{2} \frac{\rho}{\epsilon} d^2$$

$$\Rightarrow V'(z) = \frac{1}{d} \left(\frac{1}{2} \frac{\rho d^2}{\epsilon} - V_0 \right)$$

$$\Rightarrow V(z) = V_0 + \left(\frac{\rho_0 d}{2\epsilon} - \frac{V_0}{d} \right) z - \frac{1}{2} \frac{\rho_0}{\epsilon} z^2$$

$$\vec{E} = -\vec{\nabla} V = -\left(\frac{\rho_0 d}{2\epsilon} - \frac{V_0}{d} - \frac{\rho_0}{\epsilon} z \right) \hat{k}$$

$$\vec{E} = \left[\frac{V_0}{d} + \frac{\rho_0}{\epsilon} \left(z - \frac{d}{2} \right) \right] \hat{k}$$

Força

$$\vec{F} = \int_V \rho \vec{E} dv \quad dv = S dz$$

$$\vec{F} = \int_0^d \rho_0 \vec{E} S dz = \rho_0 S \int_0^d \vec{E} dz$$

$$\vec{F} = \rho_0 S \int_0^d \left(\frac{V_0}{d} + \frac{\rho_0 z}{\epsilon} - \frac{\rho_0 d}{2\epsilon} \right) dz \hat{k}$$

$$\vec{F} = \rho_0 S \left[\frac{V_0 z}{d} + \frac{\rho_0 z^2}{2\epsilon} - \frac{\rho_0 d}{2\epsilon} z \right]_0^d \hat{k}$$

$$\vec{F} = \rho_0 S \left(V_0 + \cancel{\frac{\rho_0 d^2}{2\epsilon}} - \cancel{\frac{\rho_0 d^2}{2\epsilon}} \right) \hat{k}$$

$$\vec{F} = \rho_0 S V_0 \hat{k}$$

Pressão

$$P = \frac{F}{S} = \rho_0 V_0 = 25 \times 10^3 \times 22 \times 10^3 \frac{C}{m^3} \cdot \frac{J}{C}$$

densidade de cargas
Potencial = energia
carga.

$$P = 550 \frac{J}{m^3}$$

Analisar as unidades. $[J] = [F \times \Delta S] = [N \cdot m]$

$$\Rightarrow P = 550 \frac{N \cdot m}{m^3} \cdot 2$$

$P = 550 N/m^2$

Exercício: Em um reservatório de carga unidimensional a densidade de carga é $\frac{\rho_0}{a}x$. Se $\vec{E} = \vec{0}$ em $x=0$ e $V=0$ em $x=a$, ache V e \vec{E} .

Resposta: $\frac{\rho_0}{6\epsilon_0} (a^3 - x^3)$, $\frac{\rho_0 x^2}{2\epsilon_0 a}$

Vimos, através de alguns exemplos específicos, aplicações e interpretações das Equações de Laplace e de Poisson. Vamos agora agora a uma abordagem mais geral.

Análise de $\nabla^2 V = 0$ em coordenadas retangulares.

$$\frac{\partial^2 V(x,y,z)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V(x,y,z)}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V(x,y,z)}{\partial z^2} = 0$$

Sabe-se que se há uma solução $V(x,y,z)$ que satisfaça a relação acima, juntamente com as condições de contorno, então esta solução é única.

Demonstração.

Uma forma para se demonstrar uma afirmação é de coloca-la em prática e verificar o resultado. "Não quer dizer que seja sempre uma tarefa simples do ponto de vista intuitivo".

→ Se duas soluções para V só podem diferir de uma constante, então vamos supor duas que V_1 e V_2 são soluções de $\nabla^2 V = 0$, possuindo mesmas condições de contorno.

→ Como tratar-se de uma equação linear de suas soluções:

Quer dizer: Se $V_1, V_2, V_3, \dots, V_m$ são soluções, então

$$\nabla^2 V_1 = 0, \quad \nabla^2 V_2 = 0, \quad \nabla^2 V_3 = 0, \dots, \quad \nabla^2 V_m = 0$$

$$\Rightarrow \nabla^2 V_1 + \nabla^2 V_2 + \nabla^2 V_3 + \dots + \nabla^2 V_m = 0$$

$$\Rightarrow \nabla^2 (V_1 + V_2 + \dots + V_m) = 0 \quad \text{"derivada da soma" ...}$$

Vamos então supor que V_1 e V_2 são soluções com mesmas condições de contorno, aplicar $\nabla^2(V_1 - V_2) = 0$ e verificar se $V_1 - V_2 = \text{cte}$ é solução como o Teorema afirma.

Sendo $\nabla^2(V_1 - V_2) = 0$, vamos definir $V^* = V_1 - V_2$

$$\Rightarrow \nabla^2 V^* = 0$$

Vamos impor que $V^* = 0$ na região de contorno.

Neste ponto vem um passo um tanto abstrato; vamos definir um vetor \vec{A}^* , tal que

$$\underline{\vec{A}^* = V^* \vec{\nabla} V^*}$$

Esta definição é adequada porque existe uma identidade vetorial que leva ao gradiente de V^* como segue:

Vimos nos estudos das identidades vetoriais que

$$(6) \quad \vec{\nabla} \cdot (\psi \vec{F}) = \psi \vec{\nabla} \cdot \vec{F} + \vec{F} \cdot \vec{\nabla} \psi$$

$$\text{No caso } \vec{F} = \vec{\nabla} \psi$$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot (\psi \vec{\nabla} \psi) = \psi \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \psi + \vec{\nabla} \psi \cdot \vec{\nabla} \psi$$

$$\text{ou } \vec{\nabla} \cdot (V^* \vec{\nabla} V^*) = V^* \nabla^2 V^* + \vec{\nabla} V^* \cdot \vec{\nabla} V^*$$

Mas pelo teorema de Gauss

$$\int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{A}^* dV = \int_S \vec{A}^* \cdot \vec{ds} \quad \text{"}\vec{ds}\text{ = elemento de área".}$$

$$\text{Para } \vec{A}^* \equiv V^* \vec{\nabla} V^*$$

$$\Rightarrow \int_V \vec{\nabla} \cdot (V^* \vec{\nabla} V^*) dV = \int_S V^* \vec{\nabla} V^* \cdot \vec{ds}$$

\hookrightarrow pela condição de contorno posta
 $\Rightarrow V^* = 0$ na superfície, então esta integral é nula.

$$\Rightarrow \int_V \vec{\nabla} \cdot (V^* \vec{\nabla} V^*) dV = 0$$

$$\text{Usando a identidade } \vec{\nabla} \cdot (V^* \vec{\nabla} V^*) = V^* \nabla^2 V^* + \vec{\nabla} V^* \cdot \vec{\nabla} V^*$$

$$\Rightarrow \int_V (V^* \nabla^2 V^* + \vec{\nabla} V^* \cdot \vec{\nabla} V^*) dV = 0$$

Mas fora das superfícies de conformo $\nabla^2 V^* = 0$, então

$$\int_V (\vec{\nabla} V^* \cdot \vec{\nabla} V^*) dV = 0$$

$$\text{Só se } \vec{\nabla} V^* \cdot \vec{\nabla} V^* = 0$$

ou de um vetor por si próprio.

O produto escalar de dois vetores iguais só é zero se o vetor for nulo.

$$\Rightarrow \vec{\nabla} V^* = 0 ;$$

O gradiente (taxa de variação) de uma função escalar só é zero se a função for uma constante

$$\Rightarrow V^* = \text{cte} \text{ em qualquer ponto de } V.$$

$$\Rightarrow V_1 - V_2 = \text{cte} \text{ em qualquer ponto de } V.$$

Mas $\nabla^2 V_1 = 0$ e $\nabla^2 V_2 = 0$, além disso $V_1 = V_2$ nas regiões de conformo

$$\Rightarrow V_1 - V_2 = \text{cte} \text{ em qualquer ponto e}$$

$$V_1 = V_2 \text{ no conformo.}$$

$$\Rightarrow \text{cte} = 0$$

$V_1 = V_2$ em qualquer ponto, mostrando que só existe uma solução para $\nabla^2 V$ capaz de satisfazer as mesmas condições de conformo.

Voltando à abordagem inicial:

$$\frac{\partial^2 V(x,y,z)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V(x,y,z)}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V(x,y,z)}{\partial z^2} = 0$$

$V(x,y,z)$ é única. Sempre assim, podemos propor uma forma qualquer para $V(x,y,z)$ e então tentarmos resolver a equação com $V(x,y,z)$ neste formato particular; se conseguirmos resolver a equação então, como a solução é única, é ela mesma.

A fim de transformar-se a forma complexa acima, envolvendo três variáveis independentes, em três equações, cada uma envolvendo uma única variável independente, sopre-se a seguinte forma para $V(x,y,z)$:

$$V(x,y,z) = X(x)Y(y)Z(z)$$

$$\rightarrow \frac{\partial^2(Xyz)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2(Xyz)}{\partial y^2} + \frac{\partial^2(Xyz)}{\partial z^2} = 0$$

$$YZ \frac{\partial^2 X(x)}{\partial x^2} + XY \frac{\partial^2 Y(y)}{\partial y^2} + XY \frac{\partial^2 Z(z)}{\partial z^2} = 0$$

Separando o termo que depende apenas de x .

Dividindo todos por XYZ

$$\frac{1}{X(x)} \frac{\partial^2 X(x)}{\partial x^2} = - \frac{1}{Y(y)} \frac{\partial^2 Y(y)}{\partial y^2} - \frac{1}{Z(z)} \frac{\partial^2 Z(z)}{\partial z^2}$$

Esta igualdade se é verdadeira para quaisquer valores de x, y e z se cada lado for constante.

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{X(x)} \frac{\partial^2 X(x)}{\partial x^2} = cte_1 \\ - \frac{1}{Y(y)} \frac{\partial^2 Y(y)}{\partial y^2} - \frac{1}{Z(z)} \frac{\partial^2 Z(z)}{\partial z^2} = cte_1 \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} (1) \\ (2) \end{array}$$

A equação (1) depende apenas de x . Separar a equação (2).

$$-\frac{1}{Y(y)} \frac{\partial^2 Y(y)}{\partial y^2} - \frac{1}{Z(z)} \frac{\partial^2 Z(z)}{\partial z^2} = cte_1$$

$$-\frac{1}{Y(y)} \frac{\partial^2 Y(y)}{\partial y^2} = cte_1 + \frac{1}{Z(z)} \frac{\partial^2 Z(z)}{\partial z^2}$$

De forma similar, cada lado é igual a uma constante.

$$-\frac{1}{Y(y)} \frac{\partial^2 Y(y)}{\partial y^2} = cte_2$$

$$cte_1 + \frac{1}{Z(z)} \frac{\partial^2 Z(z)}{\partial z^2} = cte_2 \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{Z(z)} \frac{\partial^2 Z(z)}{\partial z^2} = cte_2 - cte_1$$

Portanto "temos" que resolver

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{X(x)} \frac{\partial^2 X(x)}{\partial x^2} = cte_1 \\ \frac{1}{Y(y)} \frac{\partial^2 Y(y)}{\partial y^2} = -cte_2 \\ \frac{1}{Z(z)} \frac{\partial^2 Z(z)}{\partial z^2} = cte_2 - cte_1 \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} (1)^* \\ (2)^* \\ (3)^* \end{array}$$

Soluções:

$$(1) \quad \frac{1}{X(x)} \frac{\partial^2 X(x)}{\partial x^2} = cte_1 \quad \xrightarrow{\text{como } X \text{ depende só de } x} \quad \frac{1}{X(x)} \frac{d^2 X(x)}{dx^2} = cte_1$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 X(x)}{dx^2} = cte_1 X(x)$$

$$\Rightarrow X(x) \sim e^{\alpha x} \quad \Rightarrow \frac{d^2 X(x)}{dx^2} = \alpha^2 e^{\alpha x}$$